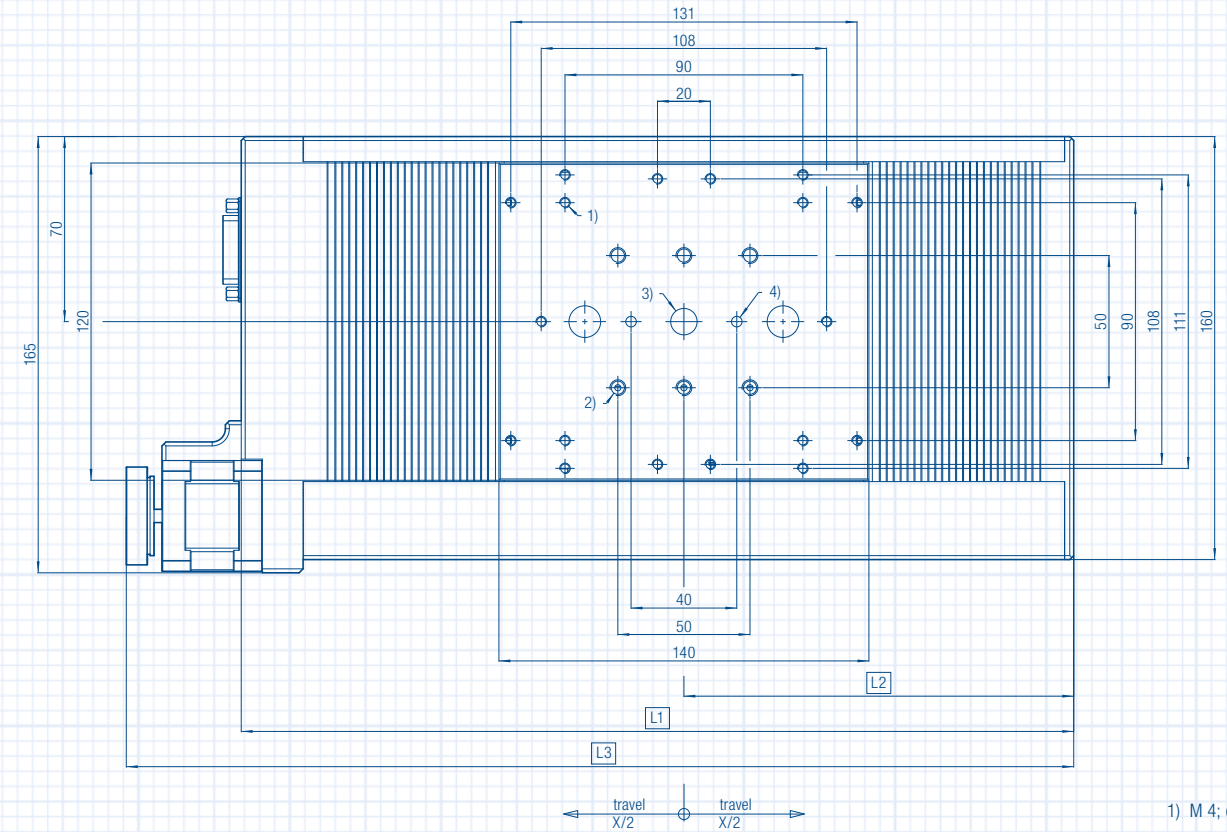
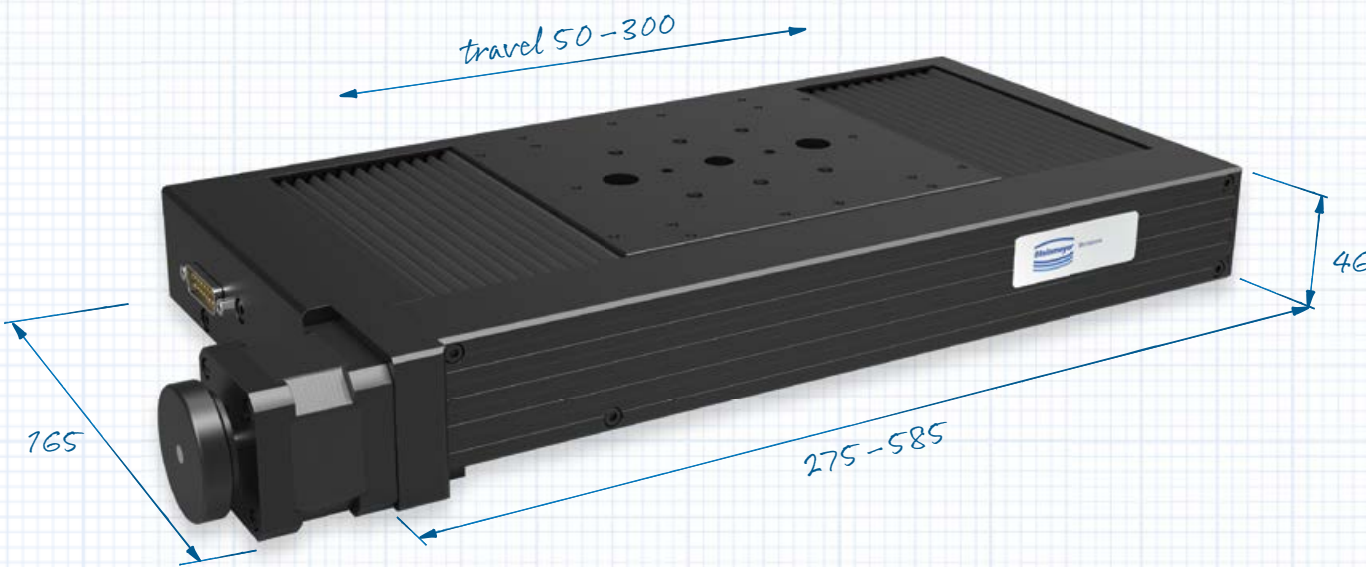


# Lineartische | Linear Stages

## PMT160-SM

Mehr Informationen | more information: [www.steinmeyer.com](http://www.steinmeyer.com)



- 1) M 4; depth 7 (18x)
- 2) M 6; depth 8 (6x)
- 3)  $\varnothing$  10 H11
- 4)  $\varnothing$  4 H7; depth 6 (2x)

### Präzisionsmesstisch mit Schrittmotor

Die hochpräzisen Lineartische der PMT-Serie wurden speziell für die Anforderungen in der Messtechnik entwickelt. Mit hochqualitativen Kreuzrollenführungen erreichen sie einmalige Ablaufwerte, die gerade in der Messtechnik von höchster Bedeutung sind.

### Sehr hohe Positionieraufösungen

Besonderes Merkmal des PMT160 in der Schrittmotorvariante ist, dass er ohne zusätzliche Wegmesssysteme eine kostengünstige Möglichkeit bietet, sehr hohe Positionieraufösungen im Mikroschrittbetrieb zu erreichen. Er lässt sich adapterlos zum 2-Achssystem kombinieren und wird einfach mittels unserer innovativen FMC-Controller angesteuert.

### Einsatz in der Messtechnik

Der PMT160-SM findet seinen Einsatz insbesondere in Applikationen der Messtechnik und Mikrobearbeitung. Auch für Anwendungen in der Optik oder zur Sensorpositionierung lässt er sich ideal einsetzen.

### Precision measurement stage with stepper motor

The high precision PMT linear stages have been specially developed for the requirements in measurement engineering. With high-quality cross roller bearings, they achieve unique operational parameters that are currently of major importance in measurement engineering.

### Very high positioning resolutions

A special feature of the PMT160 driven by a stepper motor is that, without additional measuring systems, it provides a cost-effective possibility to achieve very high positioning resolutions in micro-step operation. It can be quickly combined to create a two axis system without the need for adapters and is easily controlled by means of our innovative FMC series motion controllers.

### Use in measurement engineering

The PMT160-SM is particularly at home in measurement engineering and micromachining applications. It is also ideal for applications in optics or for sensor positioning.

### Modelle und Spezifikationen | Models and specifications

PMT160	-50-SM	-100-SM	-150-SM	-200-SM	-300-SM
Verfahrweg   Travel [mm]	50	100	150	200	300
Wiederholgenauigkeit unidirektional   Repeatability unidirectional [ $\mu$ m]	$\pm 1.9$	$\pm 1.9$	$\pm 1.9$	$\pm 1.9$	$\pm 1.9$
Wiederholgenauigkeit bidirektional   Repeatability bidirectional [ $\mu$ m]	$\pm 2.4$	$\pm 2.4$	$\pm 2.4$	$\pm 2.4$	$\pm 2.4$
Positioniergenauigkeit   Accuracy [ $\mu$ m]	$\pm 4.8$	$\pm 6.8$	$\pm 8.8$	$\pm 10.7$	$\pm 14.5$
Ebenheitsabweichung   Flatness [ $\mu$ m]	$\pm 0.5$	$\pm 1$	$\pm 1.5$	$\pm 2$	$\pm 3$
Geradheitsabweichung   Straightness [ $\mu$ m]	$\pm 0.4$	$\pm 0.7$	$\pm 1.1$	$\pm 1.4$	$\pm 2.2$
Positioniergeschwindigkeit   Positioning speed [mm/s]	10	10	10	10	10
Max. Beschleunigung   Max. acceleration [ $m/s^2$ ]	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2
Max. Last   Max. load $F_x$ [N]	45	45	45	45	45
Max. Last   Max. load $F_y$ [N]	150	150	150	150	150
Max. Last   Max. load $F_z$ [N]	150	150	150	150	150
L1 [mm]	275	315	385	460	585
L2 [mm]	127.5	147.5	182.5	220	282.5
L3 [mm]	334	374	444	519	643